



FIT T

Мануальный монтажный стол



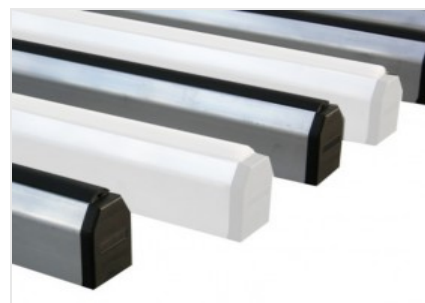
Сборочный стол для створок и рам. Наклоняемая рабочая поверхность от 0° (горизонтальное положение) до 85° с пневматической сменой опорных столов, покрытым мягким противоскользящим ПВХ (для этапа монтажа и сборки) и покрытым твердым антифрикционным ПВХ (для этапа перемещения). Опрокидываемый вручную рольганг регулируется по высоте (в диапазоне от 170 до 460 мм), независимо от рабочей поверхности стола. Рабочий стол регулируется по высоте в диапазоне от 895 до 965 мм, а опорные ножки оборудованы отверстиями для крепления к полу.

**Опрокидывающаяся рабочая поверхность**

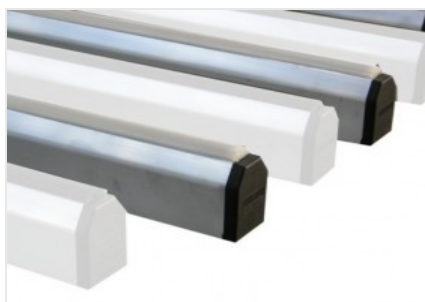
Рабочая поверхность наклоняется с помощью полностью пневматического механизма. Рабочую поверхность можно наклонять от 0° (горизонтальное положение) до 85° ножным управлением.

**Пневматическая смена поверхности**

Система пневматических цилиндров отвечает за пневматическую смену, обеспечивая подъем опорной поверхности из жесткого ПВХ относительно опорной поверхности из мягкого ПВХ.

**Поверхность из мягкого противоскользящего ПВХ**

Рабочие поверхности покрыты противоскользящим мягким покрытием из ПВХ, которое гарантирует надежную опору при позиционировании рамы.

**Опорные поверхности из жесткого антифрикционного ПВХ**

Опорная поверхность из жесткого антифрикционного ПВХ обеспечивает беспрепятственное скольжение рамы для ее простого перемещения.

**Рольганг перемещения переплета**

Опрокидывающийся рольганг с ручным перемещением на 2 заданных позициях с автоматической блокировкой позволяет горизонтально перемещать раму по роликам, установленным на стержне и обеспечивающим высокую плавность и легкость перемещения.

**ХАРАКТЕРИСТИКИ**

Длина (в зависимости от модели) (мм)	1.400 ; 2.000 ; 3.000
Ширина (мм)	1.600
Регулируемый по высоте рольганг (мм)	170 ÷ 460
Регулируемая по высоте рабочая поверхность (мм)	895 ÷ 965
Масса (кг)	135
Ширина роликового конвейера (мм)	150
Максимальная нагрузочная способность (кг)	120
Потребление воздуха (норм.л/цикл)	25

Включено ● Доступно ○